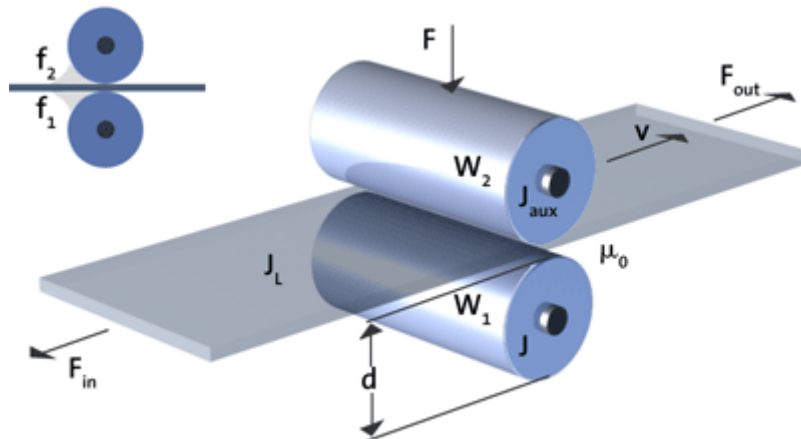


### 1. Контрольный лист по конфигурации привода:

<b>Ответственное лицо:</b>	*
Регион/отдел:	
Телефон:	
Факс:	
E-mail:	
<b>Заказчик:</b>	*
Номер клиента:	
Контакты:	
Отдел:	
Телефон:	
Факс:	
E-mail:	
Улица/№ дома или п/я:	
Страна, индекс, населенный пункт:	
<b>Проект:</b>	
№ проекта:	
Приводная ось:	*
Заметки:	

\*) Обязательные данные

## 2. Данные приводимого устройства:



2.1 Физические данные:			
Диаметр барабана:	d	*	mm
Сила натяжения при заходе:	$F_{in}$	*	N
Сила натяжения при сходе:	$F_{out}$	*	N
Усилие прижима барабана:	F	*	N
Плечо силы трения качения нижнего вальца:	$f_1$		mm
Плечо силы трения качения верхнего барабана:	$f_2$		mm
КПД механизма барабана:	$\eta_{Brg}$	*	
Момент инерции барабанов/материала:	J		kgm <sup>2</sup>
Коэффициент трения сцепления поверхности барабана:	$\mu_0$		
Коэффициент надежности трения сцепления:	S		%
Скорость:		<input type="checkbox"/> *	

При необходимости начертите эскиз от руки и укажите в ней другие специфические данные.

### 3. Движение

Вы можете выбрать любой из режимов S1, S2, S3, S6 и S8. Чтобы уточнить профиль движения в режиме S8, внесите данные в таблицу или начертите профиль на отдельном листе.

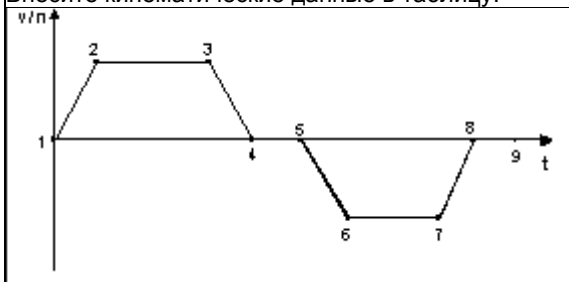
#### 3.1 Режим работы

Выберите режим работы и продолжительность включения

S1 Длительная работа	S2 Кратковременная работа		S3 Повторно-кратковременный режим		S6 Повторно-кратковременная нагрузка	
	ED [min]		ED [%]		ED [%]	
<input type="checkbox"/>	10	<input type="checkbox"/>	15	<input type="checkbox"/>	15	<input type="checkbox"/>
	30	<input type="checkbox"/>	25	<input type="checkbox"/>	25	<input type="checkbox"/>
	60	<input type="checkbox"/>	40	<input type="checkbox"/>	40	<input type="checkbox"/>
	90	<input type="checkbox"/>	60	<input type="checkbox"/>	60	<input type="checkbox"/>

#### 3.2 Указание профиля движения в виде таблицы

Внесите кинематические данные в таблицу.



Примечание: относительная длительность – это промежуток времени между текущим и последним моментом. Будет лучше, если вы укажете профиль движение на эскизе.

Время-Пункт	Абсолютное время t2 [s]	Относительная длительность (dt) [s]	Скорость v [m/s]	Масса полезного груза m1 [kg]	Дополнительное усилие F <sub>add</sub> [N]
1					
2					
3					
4					
5					
6					
7					
8					
9					
10					

Включение стопорного тормоза в фазах простоя должно быть учтено при данной конфигурации? Включение стопорного тормоза уменьшает нагрузку на компоненты.

Да  / Нет  / Рекомендация Lenze

Благодаря блокировке регулятора, в фазах простоя, когда крутящий момент от двигателя не нужен, двигатель и преобразователь не нагреваются. Нагрузка на компоненты уменьшается.

Да  / Нет  / Рекомендация Lenze

**3.3 Указание профиля движения в графическом виде**

Опишите и начертите кинематические требования к приводимому устройству (диаграмму путь-время и т. д.).

#### 4. Электрическая сеть

Питание	* <input type="checkbox"/> Децентрализованное питание <input type="checkbox"/> Центральное питание (энергообъединение постоянного тока)
Сетевое напряжение	* Номинальное напряжение $U_N$ [В] _____ +/- [%] _____
Количество фаз	* <input type="checkbox"/> 1 <input type="checkbox"/> 3
Частота сети	* <input type="checkbox"/> 50 Гц <input type="checkbox"/> 60 Hz <input type="checkbox"/> DC
Тип сети	* <input type="checkbox"/> Сеть TT/TN <input type="checkbox"/> Сеть IT <input type="checkbox"/> Заземленный внешний провод

#### 5. Окружающие условия

Температура вокруг двигателя или редукторного двигателя $\vartheta_{орг,М}$	* от/до _____
Макс. температура окружающей среды преобразователя $\vartheta_{орг}$	* от/до _____
Высота над уровнем моря $h$	* Указывается при высоте над уровнем моря от 1000 м _____
Особые окружающие условия	

#### 6. Прочее

Точность позиционирования	
Класс защиты от радиопомех	
Особенности	
Другие данные	

## Системная интеграция

### 7. Механическая интеграция

#### 7.1 Двигатель

Тип двигателя	* <ul style="list-style-type: none"> <li><input type="checkbox"/> Рекомендация Lenze</li> <li><input type="checkbox"/> Стандартный асинхронный двигатель</li> <li><input type="checkbox"/> Трехфазный электродвигатель IE2 высокоэффективный</li> <li><input type="checkbox"/> Трехфазный электродвигатель оптимиз. ПЧ</li> <li><input type="checkbox"/> Асинхронный серводвигатель</li> <li><input type="checkbox"/> Синхронный серводвигатель</li> <li><input type="checkbox"/> Двигатель другого производителя</li> </ul>
Данные по двигателям других производителей	Производитель _____ Тип _____ Номинальная мощность P <sub>N</sub> [кВт] _____ M <sub>N</sub> [Нм] _____ n <sub>2</sub> [1/min] _____ Другие данные _____
Нагрузка на вал (см. приложение)	* <ul style="list-style-type: none"> <li>Радиальные силы _____</li> <li>Осевые усилия _____</li> </ul>
Размеры	
Другие данные	

#### 7.2 Редуктор, передаточное отношение

Тип редуктора	* <ul style="list-style-type: none"> <li><input type="checkbox"/> Рекомендация Lenze</li> <li><input type="checkbox"/> Мотор-редуктор</li> <li><input type="checkbox"/> Ремень или цепь</li> <li><input type="checkbox"/> Редукторный двигатель с ремнем или цепью</li> <li><input type="checkbox"/> Прямой привод</li> </ul>
Редуктор Lenze	<input type="checkbox"/> Да <input type="checkbox"/> Нет
Тип	* <ul style="list-style-type: none"> <li><input type="checkbox"/> Прямоугольные редукторы</li> <li><input type="checkbox"/> Осевые редукторы</li> </ul>
Сторона выхода	* <ul style="list-style-type: none"> <li><input type="checkbox"/> Сплошной вал</li> <li><input type="checkbox"/> Полый вал</li> <li><input type="checkbox"/> Полый вал с усадочным диском</li> <li><input type="checkbox"/> _____</li> </ul>
Режим (указывается только при выборе режима работы согласно главе 3.1)	* <ul style="list-style-type: none"> <li><input type="checkbox"/> Равномерн.</li> <li><input type="checkbox"/> Неравномерн.</li> <li><input type="checkbox"/> Без толчков</li> <li><input type="checkbox"/> Легкие толчки</li> <li><input type="checkbox"/> Сильные толчки</li> <li><input type="checkbox"/> Переменные нагрузки</li> </ul>

Н Е З А М Е Н И М Ы Е Ч А С Т И Ц Е Л О Г О

Характер нагрузки	* Переключений в час _____
Часов работы в день	* <input type="checkbox"/> 8 h <input type="checkbox"/> 16 h <input type="checkbox"/> 24 h
Данные по редукторам других производителей	Производитель _____ Тип _____ Передаточное число _____ J [кгсм <sup>2</sup> ] _____ Допустимый крутящий момент на выходе M _____ Другие данные _____
Приводной ремень/цепь	Тип _____ i (диапазон) _____ n <sub>2</sub> [1/min] _____ J [кгсм <sup>2</sup> ] _____
Тип муфты двигателя	<input type="checkbox"/> Эластичн. <input type="checkbox"/> неподвижный <input type="checkbox"/> _____
Нагрузка на вал (см. приложение)	* Радиальные силы _____ Осевые усилия _____
Примечания	
Другие данные	

### 7.3 Механический тормоз

Двигатель с тормозом	* <input type="checkbox"/> Рекомендация Lenze <input type="checkbox"/> Да <input type="checkbox"/> Нет <input type="checkbox"/> Прочие
Конструк. исполнение тормоза	* <input type="checkbox"/> Стопорный тормоз <input type="checkbox"/> Стопорный тормоз с функцией безопасности <input type="checkbox"/> Рабочий тормоз
Тип тока	* <input type="checkbox"/> AC <input type="checkbox"/> DC
Напряжение питания	* Номинальное напряжение U <sub>N</sub> [В] _____
Коэффициент надежности k <sub>s</sub>	
Другие данные	

## 8. Электрическая интеграция

### 8.1 Преобразователь

Привод с преобразователем	<input type="checkbox"/> Рекомендация Lenze <input type="checkbox"/> Да <input type="checkbox"/> Нет
Тип преобразователя	<input type="checkbox"/> Сервопреобразователь, стандартное встроенное исполнение <input type="checkbox"/> Преобразователь частоты, стандартное встроенное исполнение <input type="checkbox"/> Инвертор на электродвигателе <input type="checkbox"/> Устройство плавного пуска двигателя
Функция безопасности	<input type="checkbox"/> none <input type="checkbox"/> Надежно отключаемый момент <input type="checkbox"/> _____
Частота переключения	* <input type="checkbox"/> Рекомендация Lenze <input type="checkbox"/> До 8 кГц <input type="checkbox"/> 16 кГц пост.
Другие данные	

### Распределение регенеративной энергии

Распределение регенеративной энергии	* <input type="checkbox"/> Рекомендация Lenze <input type="checkbox"/> Рекуперация <input type="checkbox"/> Тормозное сопротивление <input type="checkbox"/> Соединение шины ПТ
Другие данные	

### Обратная связь

Двигатель с обратной связью для регулирования привода	* <input type="checkbox"/> Рекомендация Lenze <input type="checkbox"/> Да <input type="checkbox"/> Нет
Тип датчика	
Количество импульсов/ периодов	
Другие данные	